



ECONnect

NTNU

Faktor

- en eksamensavis utgitt av ECONnect



Eksamensbesvarelse:

SØK3004 – Videregående matematisk analyse

Eksamen:
Antall sider:

Høst 2011
25



Om ECONnect:

ECONnect er en frivillig studentorganisasjon for studentene på samfunnsøkonomi- og finansøkonomistudiet ved NTNU. Vi arbeider for økt faglig kompetanse blant våre studenter samt tettere kontakt med næringslivet. Det gjør vi ved å arrangere fagdager, gjesteforelesninger, bedriftspresentasjoner m.m. I dag går det ca. 200 studenter på bachelornivå (1.-3. klasse) og ca. 70 studenter på masternivå (4.-5. klasse). Studentene på masternivå er fordelt på de to linjene samfunnsøkonomi (ca. 50 stk) og finansiell økonomi (ca. 20 stk). Mer om ECONnect og aktuelle arrangementer på www.econnect-ntnu.no.

ECONnect består av følgende personer ved utgivelsestidspunkt:

Caroline Lesiewicz(Leder)	caroline@econnect-ntnu.no
Mariell Toven(Økonomiansvarlig/kandidattreffet)	mariell@econnect-ntnu.no
Daniel Johansson (Bedriftsansvarlig)	daniel@econnect-ntnu.no
Johan Berg Fossen(Fagdagsansvarlig)	johan@econnect-ntnu.no
Georg Næsheim	georg@econnect-ntnu.no
Ellen Normann	ellen@econnect-ntnu.no
Ragnhild Grøv	ragnhild@econnect-ntnu.no
Martine Ødegård(Faktoransvarlig)	martine@econnect-ntnu.no
Inga Friis	inga@econnect-ntnu.no
Ida Charlotte Engebretsen	ida.charlotte@econnect-ntnu.no

Post- og besøksadresse:

ECONnect, NTNU Dragvoll
 Institutt for samfunnsøkonomi
 Bygg 7, Nivå 5
 7491 Trondheim

Organisasjonsnummer:

NO 994 625 314

Hjemmeside:

www.econnect-ntnu.no

Merk: Eksamensbesvarelsene har i varierende grad feil og mangler, både oppsett og innhold. De vil også kun vise en av flere mulige fremgangsmåter. ECONnect står ikke ansvarlig for selve faginnholdet.



EKSAMENSOPPGAVE I SØK3004
VIDEREGÅENDE MATEMATISK ANALYSE

Faglig kontakt under eksamen: Roberto Iacono
Tlf.: 9 16 14

Eksamensdato: Mandag 5. desember 2011

Eksamenssted: Dragvoll

Eksamenstid: 5 timer

Studiepoeng: 15

Tillatte hjelpemidler: Flg formelsamling: Knut Sydsæter, Arne Strøm og Peter Berck (2006): Matematisk formelsamling for økonomer, 4utg. Gyldendal akademiske. Knut Sydsæter, Arne Strøm, og Peter Berck (2005): Economists' mathematical manual, Berlin.
Enkel kalkulator Citizen SR-270x el. HP 30S.

Sensur: 5. januar 2012

Eksamensoppgaven består av 3 oppgaver med delspørsmål som alle skal besvares. Vekting i parentes.

Oppgave 1 (40%)

Betrakt nyttemaksimerings problemet $\max U = xy + 3x + 2y$, u.b.b. $px + qy \leq m$, $x \geq 0$ og $y \geq 0$.

- Vis hvordan indifferenskurvene til nyttefunksjonen ser ut.
- Still opp Kuhn-Tucker betingelsene for problemet. Og finn etterspørselen etter de to godene under ulike antagelser om priser og inntekt.
- Finn så den indirekte nyttefunksjonen. Hvordan er sammenhengen mellom indirekte nytte, priser og inntekt?
- Finn også verdien av lagrangemultiplikatoren (skyggeprisen). Gi en tolkning av lagrangemultiplikatoren ved indre løsning på problemet ($x > 0$, $y > 0$).
- Anta i stedet at kostnadene skal minimeres gitt nytte. Still opp Kuhn-Tucker betingelsene for dette problemet. Anta så en indre løsning og vis hvordan du kan finne de kompenserte etterspørselsfunksjonene (du trenger nødvendigvis ikke regne dem ut). Vis også hvordan du kan finne utgiftsfunksjonen (levestkostnadsfunksjonen). Hva sier Shepard's lemma om dette problemet?

Oppgave 2 (20%)

a) Finn integralet $A = \int_0^b \lambda e^{-\lambda t} dt$, hvor konstanten $\lambda > 0$. Vis arealtolkningen av A . Hva skjer med

$\lim_{b \rightarrow \infty} A$?

En profittstrøm vokser eksponentielt over tiden med raten $\alpha > 0$, $\pi_t = \pi_0 e^{\alpha t}$. Hvor lang tid tar det før strømmen har blitt fordoblet? Diskonteringsrenten er gitt ved $r > 0$, og profittstrømmen løper fram til år $t = T$. Finn nåverdien og sluttverdien av profitten. Løs så det samme problemet i diskret tid.

b) Betrakt modellen i) $Y = C + I + A - B$, ii) $C = C(Y)$ og iii) $B = B(Y)$. Vis hvordan Y , C og B påvirkes av en endring i I både ved implisitt derivasjon og total differensiering. Betrakt deretter de to likningene $xu + uv - yx + y = 0$ og $u^2 - x^2 + v = 3$. Ta det totale differensial, og finn så hvordan de endogene variablene x og y påvirkes av endringer i de eksogene variable u og v .

c) Gitt matrisene $A = \begin{pmatrix} r & p \\ 5 & 3 \end{pmatrix}$. Finn først matriseproduktet $A \cdot A$. Finn også determinanten til A .

Har matrisen A en invers, og i så fall hva er verdien?

Oppgave 3 (40%)

a) Vi har systemet av differensiallikninger $dX_t / dt = rX_t(1 - X_t) - \alpha X_t Y_t$ og $dY_t / dt = sY_t(1 - Y_t) + \beta Y_t X_t$, hvor $r > 0$, $\alpha > 0$, $\beta > 0$ og $s > 0$. Finn likningen(e) for X -isoklinen og finn likningen(e) for Y -isoklinen. Finn deretter den indre likevekten ved bruk av Cramers regel. Lag faseplan diagram og vis ved piler hvordan systemet beveger seg utenfor likevekten. Synes likevekten å være stabil? Hvordan ville du gått fram hvis du analytisk skulle undersøke stabiliteten (hint: Jacobimatrisen).

b) Betrakt nå den såkalte svinesykelmodellen hvor markedsetterspørselen etter gris er gitt som $D_t = a + bp_t$, og markedstilbudet som $S_t = \alpha + \beta p_{t-1}$. Anta markedslikevekt, og finn hvordan markedsprisen utvikler seg over tiden. Under hvilke betingelser vil markedsprisen stabilisere seg?

c) Betrakt til slutt populasjonsmodellen $X_{t+1} = F(X_t)$, hvor $F(X_t) = (X_t - a)(b - X_t)$. Populasjonen er hele tiden ikke-negativ $X_t \geq 0$, og begge parametrene er positive, $b > a > 0$. Studer først egenskapene til funksjonen $F(X_t)$ og lag figur. Studer deretter ved figurbetraktning hvordan populasjonen utvikler seg over tid. Vil populasjonen stabilisere seg? (Hint: sett av X_{t+1} langs den vertikale akse og X_t langs den horisontale akse).

Oppgåve 1 (40%)

Studert nyttemaksimerings problemet $\max U = xy + 3x + 2y$, u.b.b. $px + qy \leq m$, $x \geq 0$ og $y \geq 0$.

- Vis korleis indifferenskurvane til nyttefunksjonen sjår ut.
- Sett opp Kuhn-Tucker betingelsene for problemet. Finn etterspurnaden etter dei to godane under ulike priser og inntekt.
- Finn så den indirekte nyttefunksjonen. Korleis er samanhengen mellom indirekte nytte, prisar og inntekt?
- Finn også verdia av lagrangemultiplikatoren (skoggeprisen). Gje ein tying av lagrangemultiplikatoren ved indre løysing på problemet ($x > 0$, $y > 0$).
- Anta i stedet at kostnadene skal minimeras gjeven nytte. Sett opp Kuhn-Tucker betingelsene for dette problemet. Forutset så ein indre løysing og vis korleis du kan finne dei kompenserte etterspurnadsfunksjonane (du treng ikkje rekne dem ut). Vis også korleis du kan finne utgiftsfunksjonen (levestkostnadsfunksjonen). Kva seier Shepard's lemma om dette problemet?

Oppgåve 2 (20%)

a) Finn integralet $A = \int_0^b \lambda e^{-\lambda t} dt$, kor konstanten $\lambda > 0$. Vis arealtolkninga av A . Kva skjer med

$\lim_{b \rightarrow \infty} A$?

Ein profittstrøym veks eksponentielt over tida med raten $\alpha > 0$, $\pi_t = \pi_0 e^{\alpha t}$. Kor lang tid tek det før strøymen har dobla seg? Diskonteringsrenta er gjeven ved $r > 0$, og profittstrøymen løyper fram til år $t = T$. Finn nåverdien og sluttverdien av profitten. Løys så det same problemet i diskret tid.

b) Sjå på modellen i) $Y = C + I + A - B$, ii) $C = C(Y)$ og iii) $B = B(Y)$. Vis korleis Y , C og B påverkas av ei endring i I både ved implisitt og total differensiering. Betrakt deretter dei to likningane $xu + uv - yx + y = 0$ og $u^2 - x^2 + v = 3$. Tek det totale differensial, og finn så korleis dei endogene variablane x og y påverkas av endringar i dei eksogene variablane u og v .

c) Vi har matrisen $A = \begin{pmatrix} r & p \\ 5 & 3 \end{pmatrix}$. Berekn matriseproduktet $A \cdot A$. Berekn også determinanten til A .

Har matrisen A ein invers, og kva er i såfall verdien?

Oppgave 3 (40%)

- a) Vi har systemet av differensiallikningar $dX_t / dt = rX_t(1 - X_t) - \alpha X_t Y_t$ og $dY_t / dt = sY_t(1 - Y_t) + \beta Y_t X_t$, kor $r > 0$, $\alpha > 0$, $\beta > 0$ og $s > 0$. Finn likninga(ne) for X -isoklinen og finn likninga(ne) for Y -isoklinen. Finn så den indre jamnlikheiten ved bruk av Cramers regel. Lag faseplan diagram og vis ved piler korleis systemet endras utanfor jamnlikheiten. Er den stabil? Syn korleis du ville ha gått fram hvis du analytisk skulle studere stabiliteten (hint: Jacobimatrisen).
- b) Sjå nå på den såkalla svinesykelmodellen kor markedsetterspurdnaden etter gris er gjeven som $D_t = a + bp_t$ og markedstilbodet som $S_t = \alpha + \beta p_{t-1}$. Anta markedsjammvekt, og finn korleis markedsprisen endrar seg over tiden. Vil prisen stabilisera seg?
- c) Studer til slutt populasjonsmodellen $X_{t+1} = F(X_t)$, kor $F(X_t) = (X_t - a)(b - X_t)$. Populasjonen er heile tida ikkje-negativ $X_t \geq 0$, og begge parametrene er positive, $b > a > 0$. Studer først eigenskapene til funksjonen $F(X_t)$ og lag ein figur. Studer deretter ved figurbetraktning korleis populasjonen utviklar seg over tid. Vil populasjonen stabiliseras? (Hint: sett av X_{t+1} langs den vertikale akse og X_t langs den horisontale akse).

Denne kolonnen er forbeholdt sensor
This column is for external examiner

a)
$$U = xg + 3x + 2g$$

$$\bar{u} = g(x+2) + 3x$$

$$g(x+2) = \bar{u} - 3x$$

$$g = \frac{\bar{u} - 3x}{x+2}$$

✓ - likning til indifferenskurven

helning:

$$\frac{dg}{dx} = \frac{-3(x+2) - (\bar{u} - 3x)}{(x+2)^2} = -\frac{(6+\bar{u})}{(x+2)^2} \quad (\bar{u} \geq 0)$$

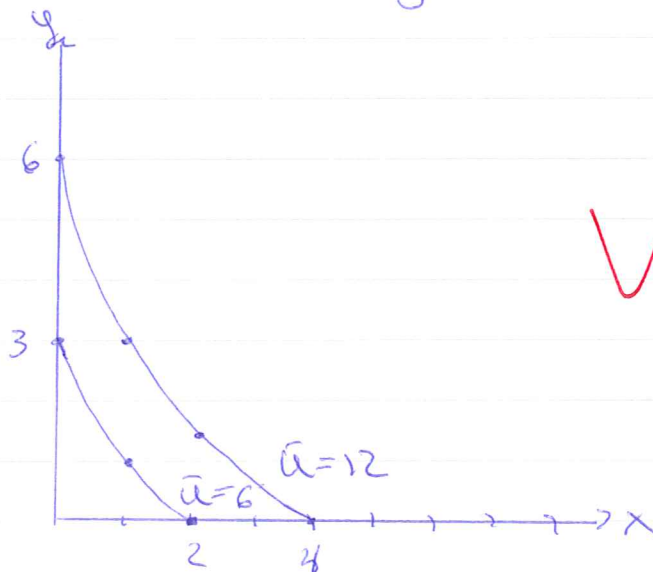
$$\frac{d^2g}{dx^2} = \frac{2(6+\bar{u})}{(x+2)^3} > 0 \quad \left(\begin{matrix} x \geq 0 \\ \bar{u} \geq 0 \end{matrix} \right)$$

kurven er fallende og konveks ✓

skjæringspunkt med aksene:

$$g=0 \Rightarrow x = \frac{\bar{u}}{3}$$

$$x=0 \Rightarrow g = \frac{\bar{u}}{2}$$



Denne kolonnen er
forbeholdt sensor

 This column is for
external examiner

1b

$$\max u = xy + 3x + 2y \quad \text{u.b.} \quad \begin{cases} px + qy \leq m \\ x \geq 0 \quad y \geq 0 \end{cases}$$

der setter opp Lagrange:

$$\mathcal{L} = xy + 3x + 2y - \lambda(px + qy - m) - \mu_1(-x) - \mu_2(-y)$$

Kuhn-Tucker betingelsene:

$$(1) \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial x} = y + 3 - \lambda p + \mu_1 = 0$$

$$(2) \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial y} = x + 2 - \lambda q + \mu_2 = 0 \quad \checkmark$$

$$(3) \lambda \geq 0 \quad \lambda(px + qy - m) = 0$$

$$(4) \mu_1 \geq 0 \quad \mu_1 x = 0 \quad \checkmark$$

$$(5) \mu_2 \geq 0 \quad \mu_2 y = 0$$

ser av funksjonen (u) at nytten økes ved en økning i konsum,

$$\left(\frac{\partial u}{\partial x} = y + 3 > 0 \quad (y \geq 0) \right) \text{ og } \left(\frac{\partial u}{\partial y} = x + 2 > 0 \quad (x \geq 0) \right)$$

konsumenten vil derfor bruke hele inntekten, m . slik at vi vil ha $px + qy = m$ i optimum.

Det vil derfor heller ikke være optimalt å konsumere $x = y = 0$.
Ser nå på ~~rødt~~ eventuelle randløsninger og indre løsning.

Denne kolonnen er forbeholdt sensor
This column is for external examiner

lg coat.

$$2) \quad x=0 \quad y>0 \quad (\mu_2=0) \quad (\mu_1 \geq 0)$$

$$x=0 \Rightarrow y^* = \frac{m}{q} \quad \checkmark$$

$$(2) \quad 2 - \lambda q = 0 \Rightarrow \lambda = \frac{2}{q} \quad \checkmark$$

$$(1) \quad \frac{m}{q} + 3 - \frac{2}{q}p + \mu_1 = 0$$

$$\Rightarrow \mu_1 = \frac{2p}{q} - \frac{m}{q} - 3$$

$$\text{må være} \geq 0$$

$$\frac{2p}{q} - \frac{m}{q} - 3 \geq 0$$

(prisen, $p, q > 0$)

$$2p - m - 3q \geq 0$$

$$2p - 3q \geq m$$

$$2p \geq m + 3q$$

$$p \geq \frac{m+3q}{2}$$

for at $(x^*, y^*) = (0, \frac{m}{q})$

skal være en løsning må

$$p \geq \frac{m+3q}{2}$$

Denne kolonnen er
forbeholdt sensor
This column is for
external examiner

1b cont

$$\text{ii)} \quad y=0 \quad x \geq 0 \quad (\mu_1=0) \quad (\mu_2 \geq 0)$$

$$\Rightarrow x^* = \frac{m}{p} \quad \checkmark$$

$$(1) \quad 3 - \lambda p = 0 \quad \Rightarrow \lambda = \frac{3}{p}$$

$$(32) \quad \frac{m}{p} + 2 - \frac{3}{p}q + \mu_2 = 0$$

$$\mu_2 = \frac{3q}{p} - \frac{m}{p} - 2$$

må være ≥ 0

$$\frac{3q}{p} - \frac{m}{p} - 2 \geq 0$$

$$3q - m - 2p \geq 0$$

$$3q - m \geq 2p$$

$$p \leq \frac{3q - m}{2} = -\frac{(m - 3q)}{2}$$

for at $(x^*, y^*) = (\frac{m}{p}, 0)$

skal være en løsning må

$$p \leq -\frac{(m - 3q)}{2} \quad (3q > m)$$

Denne kolonnen er forbeholdt sensor
This column is for external examiner

Ikke konf.

iii) $x > 0$ $y > 0$ ($\mu_1 = \mu_2 = 0$) (indoe løsning)

$$= px + qy = m$$

$$y + 3 - \lambda p = 0$$

$$\lambda = \frac{y+3}{p} > 0 \quad (y > 0)$$

$$x + 2 - \lambda q = 0$$

$$\lambda = \frac{x+2}{q} > 0 \quad (x > 0)$$

$$\frac{y+3}{p} = \frac{x+2}{q}$$

$$q(y+3) = p(x+2) \quad \checkmark$$

$$y+3 = \frac{p}{q}(x+2)$$

$$y = \frac{p}{q}(x+2) - 3$$

$$px + q\left(\frac{p}{q}(x+2) - 3\right) = m \quad \checkmark$$

$$px + px + 2p - 3q = m$$

$$2px = m - 2p + 3q$$

$$x^* = \frac{m - 2p + 3q}{2p} = \frac{m + 3q}{2p} - 1$$

$$y^* = \frac{m}{q} - \frac{p}{q} \left(\frac{m + 3q}{2p} - 1 \right)$$

$$= \frac{m}{q} - \frac{m + 3q}{2q} + \frac{p}{q}$$

$$= \frac{2m - m - 3q + 2p}{2q}$$

$$= \frac{m + 2p - 3q}{2q} = \frac{m + 2p}{2q} - \frac{3}{2}$$

$$(x^*, y^*) = \left(\frac{m + 3q}{2p} - 1, \frac{m + 2p}{2q} - \frac{3}{2} \right) \quad \checkmark$$

vil være en løsning når

$$-\frac{(m - 3q)}{2} < p < \frac{m + 3q}{2}$$

Denne kolonnen er
forbeholdt sensor
This column is for
external examiner

lc

indirekte nyttefunksjon:

$$V(p, q, m) = \begin{cases} \frac{2m}{q} & \text{hvis } p \geq \frac{m+3q}{2} \\ \frac{3m}{p} & \text{hvis } p \leq \frac{-(m-3q)}{2} \\ (*) & \text{hvis } \frac{-(m-3q)}{2} < p < \frac{m+3q}{2} \end{cases}$$

(se ned)

$$\begin{aligned} V &= \left(\frac{m+3q}{2p} - 1\right) \left(\frac{m+2p}{2q} - \frac{3}{2}\right) + 3 \left(\frac{m+3q}{2p} - 1\right) \\ &\quad + 2 \left(\frac{m+2p}{2q} - \frac{3}{2}\right) \\ &= \frac{(m+3q)(m+2p)}{4pq} - \frac{3(m+3q)}{4p} - \frac{m+2p}{2q} + \frac{3}{2} \\ &\quad + \frac{3(m+3q)}{2p} - 3 + \frac{2(m+2p)}{2q} - 3 \\ &= \underbrace{\frac{(m+3q)(m+2p)}{4pq} + \frac{3(m+3q)}{4p} + \frac{m+2p}{2q} - \frac{9}{2}}_{(*)} \end{aligned}$$

Sammenheng $V(p, q, m)$ og:

1) pris, p

$\frac{dV}{dp} = 0$ hvis $p \geq \frac{m+3q}{2}$ (se stor nok
til at en nedgang i prisen, p , ikke
fører til at $p \leq \frac{m+3q}{2}$, da er
ikke $\frac{dV}{dp} = 0$)

Denne kolonnen er forbeholdt sensor
This column is for external examiner

lc cont.

$$\frac{dV}{dp} = -\frac{3m}{p^2} \quad \text{hvis } p \leq -\frac{(m-3q)}{2}$$

~~Log eksprisøkning ikke er så stor at~~
 ~~$p > -\frac{(m-3q)}{2}$~~

$$\frac{dV}{dp} = \frac{2(m+3q)4pq - 4q(m+3q)(m+2p)}{16p^2q^2} - \frac{3(m+3q)}{4p^2} + \frac{1}{q}$$

$$= \frac{2(m+3q) - (m+2p)(m+3q) - 3q(m+3q) + 4p^2}{4p^2q}$$

$$= \frac{(m+3q)(2 - m - 2p - 3q) + 4p^2}{4p^2q}$$

< 0

intuisjon: en prisøkning vil redusere mulighetene til konsum, ✓ har ingen effekt hvis varen ikke ble konsumert i utgangspunktet, (eller at prisendringen er så stor at de vil konsumere varen)

totalt. $\frac{dV}{dp} \leq 0$

Denne kolonnen er forbeholdt sensor
This column is for external examiner

1c) cont.

2) prisen q

$$\frac{dV}{dq} \stackrel{!}{=} 0$$

$$= 0 \text{ n\aa}r \quad p \leq -\frac{(m-3q)}{2}$$

$$= -\frac{2m}{q^2} < 0 \text{ n\aa}r \quad p \geq \frac{m+3q}{2}$$

$$< 0 \text{ n\aa}r \quad -\frac{(m-3q)}{2} < p < \frac{m+3q}{2}$$

Samme forklaring som i 1)

3) v\aa ntekte m

$$\frac{dV}{dm} \cdot \begin{cases} = \frac{2}{p} > 0 & \text{hvis } p \geq \frac{m+3q}{2} \\ = \frac{3}{p} > 0 & \text{hvis } p \leq -\frac{(m-3q)}{2} \\ = \frac{2m+3p+3q}{2p^2q} > 0 & \text{hvis } -\frac{(m-3q)}{2} < p < \frac{m+3q}{2} \end{cases}$$

en nytte\aa kning vil f\aa re til \aa kt konsum og nytte i alle tilfeller (p vesides)

Denne kolonnen er forbeholdt sensor
This column is for external examiner

1d

$$p \geq \frac{m+3q}{2} \Rightarrow \lambda = \frac{2}{q}$$

$$p \leq -\frac{(m-3q)}{2} \Rightarrow \lambda = \frac{2}{p}$$

$$-\frac{(m-3q)}{2} < p < \frac{m+3q}{2} \Rightarrow \lambda = \frac{y+3}{p} = \frac{x+2}{q}$$

$$\Rightarrow \lambda = \frac{1}{q} \left(\frac{m+3q}{2p} - 1 + 2 \right)$$

$$\lambda = \frac{m+3q}{2pq} + \frac{1}{q} = \frac{m+3q+2p}{2pq}$$

$$\lambda = \frac{dV}{dm}$$

λ sier ~~hvor~~ hvor mye ekstra nytte man får ved å øke inntekten. Den kan derfor tolkes som grensenytten av penger.

Denne kolonnen er forbeholdt sensor
This column is for external examiner

lc $\bar{u} = xy + 3x + 2y$
~~der~~ settes opp Lagrange:

$$\max L = -(px + qy) - \lambda(\bar{u} - xy - 3x - 2y) - \mu_1(-x) - \mu_2(-y)$$

Kuhn-Tucker betingelsene: ✓

F.O.B:

$$\frac{\partial L}{\partial x} = -p + \lambda(y + 3) + \mu_1 = 0$$

$$\frac{\partial L}{\partial y} = -q + \lambda(x + 2) + \mu_2 = 0$$

komplementære slakketingsbetingelser:

~~$$\lambda \geq 0 \quad \lambda(\bar{u} - xy - 3x - 2y) = 0$$~~

~~$$\mu_1 \geq 0 \quad \mu_1 x = 0$$~~

~~$$\mu_2 \geq 0 \quad \mu_2 y = 0$$~~

($\bar{u} = xy - 3x - 2y$ skal holde da
 $\bar{u} \leq xy - 3x - 2y$ alltid vil gi høyere
 kostnad)

~~for å finne kompensert etterspørsel vil
 jeg gå fram som i 1b) undersøke
 $(x \geq 0, y = 0)$, $(x = 0, y \geq 0)$ og $(x > 0, y > 0)$
 og finne (x, y) ved å bruke likebetingelsen
 $\bar{u} = xy + 3x + 2y$
 og få (x, y) som en funksjon av prisene
 p og q , og nyttenivået.~~

Denne kolonnen er
forbeholdt sensor
This column is for
external examiner

1e cont.

antar indre løsning

$$\Rightarrow (1) \lambda(y+3) = p$$

$$\text{og } (2) \lambda(x+2) = q$$

$$\text{braker } (3) \bar{u} = xy + 3x + 2y$$

$$(1) \text{ og } (2) \text{ gir } \frac{y+3}{x+2} = \frac{p}{q}$$

$$\Rightarrow y+3 = \frac{p}{q}(x+2)$$

$$(4) y = \frac{p}{q}(x+2) - 3$$

~~u~~ setter dette inn i \bar{u} og løser for x , vil da få den kompenserte etterspørselsfunksjonen for x . (x^*)

setter x^* inn i (4) og løser for y , får da y^* , den kompenserte etterspørselsfunksjonen til y .

utgiftsfunksjonen finner man ved å sette uttrykkene for y^* og x^* inn i:

$$C = px^* + qy^*$$

Shepards lemma sier at hvis vi deriverer C mhp (p, q) vil vi få de kompenserte etterspørselsfunksjonene som svar.

Denne kolonnen er
forbeholdt sensor
This column is for
external examiner

1_e cont

$$\frac{dc}{dp} = x^*$$

$$\text{og } \frac{dc}{dq} = y^*$$

dvs at de indirekte effektene
forsvinner $(p \frac{dx^*}{dp} + q \frac{dy^*}{dp} = 0)$

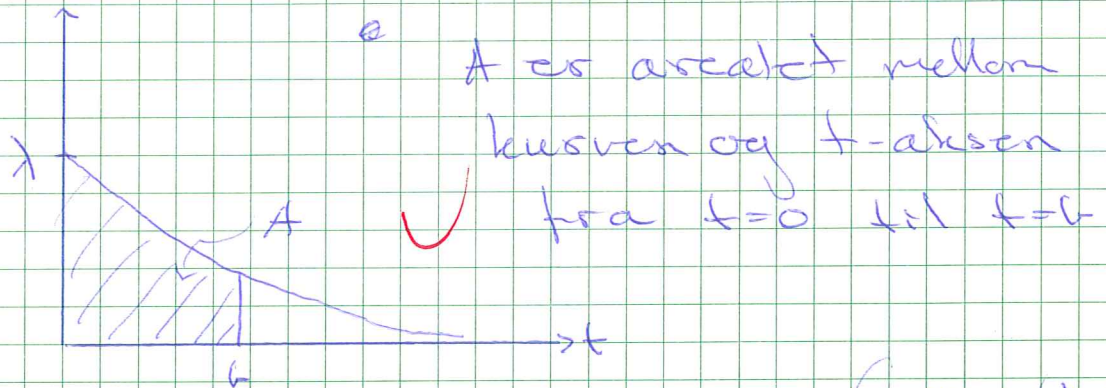
Denne kolonnen er
forbeholdt sensor
This column is for
external examiner

2a

$A = \int_0^b \lambda e^{-\lambda t} dx$ står det i oppgaven
men jeg regner med at det er

$$A = \int_0^b \lambda e^{-\lambda t} dt \quad \checkmark$$

$$= \left[-e^{-\lambda t} \right]_0^b = -(e^{-\lambda b} - 1) = \underline{\underline{1 - e^{-\lambda b}}}$$



når $b \rightarrow \infty$ vil $e^{-\lambda b} \rightarrow 0$ ($e^{-\lambda b} = \left(\frac{1}{e^{\lambda b}}\right)$)
slike $A \rightarrow 1$ ✓ når $b \rightarrow \infty$

$$\pi_t = \pi_0 e^{-\alpha t}$$

~~$$2\pi_t = \pi_0 e^{-\alpha t^*}$$~~
~~$$2\pi_0 e^{-\alpha t} = \pi_0 e^{-\alpha t^*}$$~~

$$t=0 \quad \pi_0 = \pi_0 \cdot 1$$

$$t=t^* \quad 2\pi_0 = \pi_0 e^{-\alpha t^*}$$

$$2 = e^{-\alpha t^*}$$

$$\ln 2 = -\alpha t^*$$

$$\underline{\underline{t^* = \frac{\ln 2}{\alpha}}}$$

t^* er fordoblingstida.

Denne kolonnen er forbeholdt sensor
This column is for external examiner

nåverdi av profitten: (kontinuerlig)

$$\begin{aligned}
 PV &= \int_0^T \pi_0 e^{at} e^{-rt} dt = \int_0^T \pi_0 e^{(a-r)t} dt \\
 &= \int_0^T \frac{\pi_0}{a-r} e^{(a-r)t} \\
 &= \frac{\pi_0}{a-r} e^{(a-r)t} - \frac{\pi_0}{a-r} \\
 &= \frac{\pi_0}{a-r} (e^{(a-r)T} - 1)
 \end{aligned}$$

sluttverdi av profitt (kontinuerlig)

På samme måte som når profitten neddiskonteres er profitten i begynnelsen verdsett mer da den kan investeres og forrentes.

$$\begin{aligned}
 EV &= \int_0^T \pi_0 e^{(a+r)t} \\
 \Rightarrow EV &= \frac{\pi_0}{a+r} (e^{(a+r)T} - 1)
 \end{aligned}$$

diskret tid:

nåverdi:

$$\begin{aligned}
 PV &= \sum_0^T \frac{\pi_0 (1+a)^t}{(1+r)^t} = \sum_0^T \left(\frac{1+a}{1+r} \right)^t \pi_0 \\
 &= \pi_0 \left(1 + \left(\frac{1+a}{1+r} \right) + \dots + \left(\frac{1+a}{1+r} \right)^T \right)
 \end{aligned}$$

geometrisk rekke med $T+1$ ledd

$$PV = \pi_0 \left(\frac{1 - \left(\frac{1+a}{1+r} \right)^{T+1}}{1 - \left(\frac{1+a}{1+r} \right)} \right)$$

Denne kolonnen er forbeholdt sensor

This column is for external examiner

2a cont.

~~$$PV = \sum_{t=0}^T \frac{\pi_0}{(1+\alpha)^t (1+r)^t}$$~~

sluttverdi:

$$EV = \sum_0^T \pi_0 (1+\alpha)^t (1+r)^t$$

$$\Rightarrow EV = \pi_0 \left(\frac{1 - (1+\alpha)^{T+1} (1+r)^{T+1}}{1 - (1+\alpha)(1+r)} \right)$$

Denne kolonnen er forbeholdt sensor
This column is for external examiner

26

$$i) Y = C + I + A - B$$

$$ii) C = C(Y)$$

$$iii) B = B(Y)$$

$$iv) Y = C(Y) + I + A - B(Y)$$

deriveres mhp I (implisitt derivasjon)

$$Y'_I = C'_Y Y'_I + 1 - B'_Y Y'_I \quad \checkmark$$

$$Y'_I (1 - C'_Y + B'_Y) = 1$$

$$Y'_I = \frac{1}{1 - C'_Y + B'_Y}$$

$$C'_I = C'_Y Y'_I$$

$$C'_I = \frac{C'_Y}{1 - C'_Y + B'_Y} \quad \checkmark$$

$$B'_I = B'_Y Y'_I$$

$$= \frac{B'_Y}{1 - C'_Y + B'_Y}$$

~~implisitt derivasjon total differensiering:~~
 ~~$iv) dY + Y'_I dI = C'_Y dY + C'_Y Y'_I dI + dI - B'_Y dY - B'_Y Y'_I$~~

Denne kolonnen er
forbeholdt sensor

 This column is for
external examiner

totaldifferensiering

~~ii)~~ i) $dY = dC + dI + dA - dB$

ii) $dC = c'_y dY$ ✓

iii) $dB = B'_y dY$ ✓

$dA = 0$

$A = A(Y)$
 $\neq A(I)$

$dY = c'_y dY + dI - B'_y dY$ ✓

$dY(1 - c'_y + B'_y) = dI$

$\frac{dY}{dI} = \frac{1}{1 - c'_y + B'_y}$

~~$\frac{dC}{dI}$~~ $= c'_y \cdot \left(\frac{dY}{dI} \right)$

$\frac{dC}{dI} = \frac{c'_y}{1 - c'_y + B'_y}$

$\frac{dB}{dI} = \frac{B'_y}{1 - c'_y + B'_y}$

Denne kolonnen er forbeholdt sensor
This column is for external examiner

2b cont.

$$i) \quad xu + uv - yx + y = 0$$

$x(u,v)$

$$ii) \quad u^2 - x^2 + v = 3$$

$y(u,v)$

$$iii) \quad udx + xdu + udv + vdu - ydx - xdy + dy = 0$$

$$iv) \quad 2xdu - 2xdx + dv = 0$$

$$2xdx = 2xdu + dv$$

$$dx = \frac{2u}{2x} du + \frac{1}{2x} dv$$

$$\Rightarrow \left. \frac{dx}{du} \right|_{dv=0} = \frac{2u}{2x}$$

$$\left. \frac{dx}{dv} \right|_{du=0} = \frac{1}{2x}$$

$$(1-x)dy + (u-x)dx + (x+v)du + udv = 0$$

$$(1-x)dy = -u dv - (x+v)du + (u-x) \left(\frac{2u}{2x} du + \frac{1}{2x} dv \right)$$

$$= -u dv - (x+v)du + (u-x) \left(\frac{u}{x} du + \frac{1}{2x} dv \right)$$

$$= -u dv - (x+v)du + \frac{u^2}{x} du + \frac{u-x}{2x} dv$$

$$= \left(-u - \frac{u}{2x} + \frac{1}{2} \right) dv + \left(-x-v - \frac{u^2}{x} + u \right) du$$

$$dy = \frac{-2u - \frac{u}{x} + 1}{2(1-x)} dv + \frac{u-x-v - \frac{u^2}{x}}{1-x} du$$

$$\left. \frac{dy}{dv} \right|_{du=0} = \frac{1-2u - \frac{u}{x}}{2(1-x)}$$

$$\left. \frac{dy}{du} \right|_{dv=0} = \frac{u-x-v - \frac{u^2}{x}}{1-x}$$

Denne kolonnen er forbeholdt sensor
This column is for external examiner

2c)

$$A = \begin{pmatrix} x & p \\ 5 & 3 \end{pmatrix}$$

V P
I ?

$$A \cdot A = \begin{pmatrix} (x \cdot x + sp) & (p \cdot x + p \cdot 3) \\ 5x + 15 & 5p + 9 \end{pmatrix}$$

$$= \begin{pmatrix} (x^2 + sp) & p(x+3) \\ 5(x+3) & (9 + 5p) \end{pmatrix}$$

$$|A| = 3x - 5p \quad \checkmark$$

A har ikke en invers hvis $|A| = 0$:

$$|A| = 0 \Rightarrow 3x = 5p$$

$$x = \frac{5}{3}p$$

A har en invers hvis $x \neq \frac{5}{3}p$

finder den inverse:

$$\left(\begin{array}{cc|cc} x & p & 1 & 0 \\ 5 & 3 & 0 & 1 \end{array} \right) \leftarrow \frac{1}{x}$$

$$\left(\begin{array}{cc|cc} 1 & \frac{p}{x} & \frac{1}{x} & 0 \\ 5 & 3 & 0 & 1 \end{array} \right) \begin{array}{l} -5 \\ \uparrow \end{array}$$

$$\left(\begin{array}{cc|cc} 1 & \frac{p}{x} & \frac{1}{x} & 0 \\ 0 & 3 - \frac{5p}{x} & -\frac{5}{x} & 1 \end{array} \right) \begin{array}{l} \\ \cdot \frac{1}{3 - \frac{5p}{x}} \end{array}$$

$$\left(\begin{array}{cc|cc} 1 & \frac{p}{x} & \frac{1}{x} & 0 \\ 0 & 1 & -\frac{5}{3x - 5p} & \frac{1}{3x - 5p} \end{array} \right) \begin{array}{l} \\ \leftarrow \frac{p}{x} \end{array}$$

Denne kolonnen er
forbeholdt sensor
This column is for
external examiner

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & \frac{3}{3s-5p} & \frac{-p}{3s-5p} \\ 0 & 1 & -\frac{5}{3s-5p} & \frac{r}{3s-5p} \end{pmatrix}$$

$$A^{-1} = \frac{1}{3s-5p} \begin{pmatrix} 3 & -p \\ -5 & r \end{pmatrix}$$

~~$$\frac{1}{r} + \frac{5p}{p(3s-5p)} - \frac{p(3s-5p)+5r}{r(3s-5p)}$$~~

$$\frac{1}{r} + \frac{5p}{r(3s-5p)}$$

$$= \frac{3s-5p+5p}{r(3s-5p)}$$

Denne kolonnen er forbeholdt sensor
This column is for external examiner

Bce

$$\dot{x} = r x_t (1 - x_t) - \alpha x_t y_t$$

$$\dot{y} = s y_t (1 - y_t) + \beta y_t x_t$$

$$r > 0 \quad \alpha > 0 \quad \beta > 0 \quad s > 0$$

$$\dot{x} = \frac{dx_t}{dt}$$

x isoklinene

$$\dot{x} = 0 \quad \text{når} \quad x_t = 0$$

$$\text{og} \quad r(1 - x_t) - \alpha y_t = 0$$

$$\Rightarrow y_t = \frac{r}{\alpha} (1 - x_t)$$

y isoklinene

$$\dot{y} = 0 \quad \text{når} \quad y_t = 0$$

$$\text{og} \quad s(1 - y_t) + \beta x_t = 0$$

$$y_t = \frac{\beta}{s} x_t + 1$$

 indre likevekt ($x_t > 0$ og $y_t > 0$)

$$(1) \quad -r x_t - \alpha y_t = -r$$

$$r x_t + \alpha y_t = r$$

$$(2) \quad \beta x_t - s y_t = -s$$

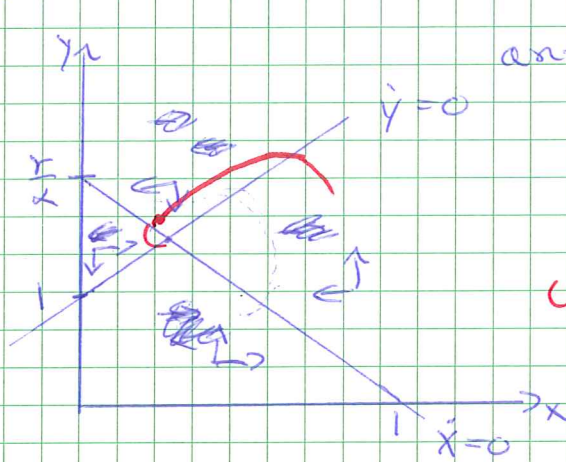
$$\Rightarrow x_t = \frac{\begin{vmatrix} r & \alpha \\ r & -s \end{vmatrix}}{\begin{vmatrix} r & \alpha \\ \beta & -s \end{vmatrix}} = \frac{-rs + \alpha s}{-rs - \alpha \beta} = \frac{s(r - \alpha)}{rs + \alpha \beta}$$

$$y_t = \frac{\begin{vmatrix} r & r \\ \beta & -s \end{vmatrix}}{\begin{vmatrix} r & \alpha \\ \beta & -s \end{vmatrix}} = \frac{-rs + r\beta}{-rs - \alpha \beta} = \frac{r(s + \beta)}{rs + \alpha \beta}$$

$$\text{likevekt } (x_t^*, y_t^*) = \left(\frac{s(r - \alpha)}{rs + \alpha \beta}, \frac{r(s + \beta)}{rs + \alpha \beta} \right)$$

Denne kolonnen er forbeholdt sensor
This column is for external examiner

3a cont



antar $1 < \frac{r}{\alpha}$ ✓

$$\frac{dx}{dt} = r - 2rx - \alpha y$$

$$\frac{dx}{dy} = -\alpha x_t \quad \checkmark$$

$$\frac{dy}{dx} = \beta y_t \quad \checkmark$$

$$\frac{dy}{dx} = S - 2sy + \beta x$$

likevekten ~~er~~ ~~er~~ stabil, man starter i nærheten av likevekten og går i sirkelbevegelse inn mot likevekten, men ~~man kan~~ ~~også bevege~~

analytisk

$$J = \begin{pmatrix} r - 2rx^* - \alpha y^* & -\alpha x^* \\ \beta y^* & S - 2sy^* + \beta x^* \end{pmatrix}$$

hvis likevekten er stabil vil traseen til J være negativ og determinanten positiv.

Denne kolonnen er forbeholdt sensor
This column is for external examiner

3h

$$D_t = a + bP_t$$

$$S_t = \alpha + \beta P_{t-1}$$

markedslikevekt:

$$D_t = S_t \quad a + bP_t = \alpha + \beta P_{t-1}$$

$$P_t = \frac{(\alpha - a)}{b} + \frac{\beta}{b} P_{t-1}$$

$$(P_{t+1} = \frac{(\alpha - a)}{b} + \frac{\beta}{b} P_t)$$

førsteordens differenslikning

(10,5 formelsamling)

$$\Rightarrow P_t = \left(\frac{\beta}{b}\right)^t \left(P_0 - \frac{\frac{(\alpha - a)}{b}}{1 - \frac{\beta}{b}}\right) + \frac{\frac{(\alpha - a)}{b}}{1 - \frac{\beta}{b}}$$

$$P_t = \left(\frac{\beta}{b}\right)^t \left(P_0 - \frac{\alpha - a}{b - \beta}\right) + \frac{\alpha - a}{b - \beta}$$

hvis markedsprisen stabiliserer seg
gjør den det ders $P = \frac{\alpha - a}{b - \beta}$
ser at da vil ikke prisen endre seg.

Det er rimelig å anta at
 $b < 0$ og $\beta > 0$ (at vi ikke tror at
(at varen ikke er et giffengode)

$$\Rightarrow \left(\frac{\beta}{b}\right) < 0$$

hvis ~~$\left(\frac{\beta}{b}\right) < 0$~~ $\left|\frac{\beta}{b}\right| < 1$ ✓

vil markedsprisen stabilisere seg

da $\left(\frac{\beta}{b}\right)^t \rightarrow 0$ når $t \rightarrow \infty$

hvis $\left|\frac{\beta}{b}\right| > 1$ vil ikke markedsprisen
stabilisere seg da $\left(\frac{\beta}{b}\right)^t \rightarrow \infty$ når $t \rightarrow \infty$

Denne kolonnen er
forbeholdt sensor
This column is for
external examiner

3c

$$X_{t+1} = F(X_t)$$

$$F(X_t) = (X_t - a)(v - X_t)$$

$$X_t \geq 0$$

$$v > a > 0$$

$$= vX_t - X_t^2 - av + aX_t$$

egenskaper til $F(X_t)$

$$\frac{\partial F(X_t)}{\partial X_t} = (v - X_t) - (X_t - a)$$

$$= v + a - 2X_t$$

populasjonen vil vokse sakte

des større populasjonen blir

og stagnerer der $\Rightarrow X_t^* = \frac{v+a}{2}$

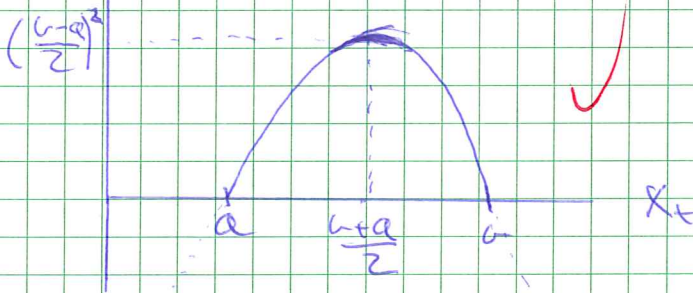
hvis den en eller annen grunn

populasjonen var større enn

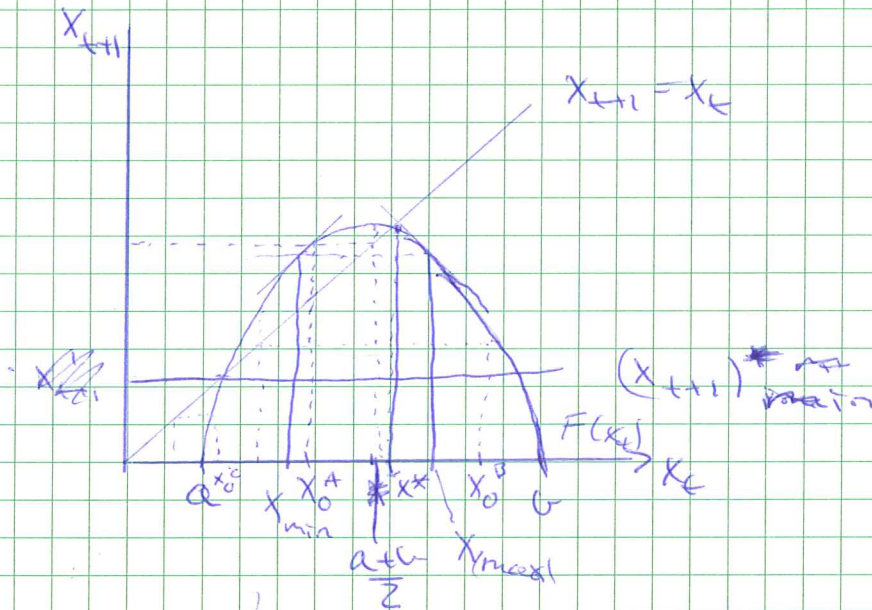
$\Rightarrow \frac{v+a}{2}$ i utgangspunkt vil den reduseres

til $x = \frac{v+a}{2}$.

$X_{t+1} = F(X_t)$



Denne kolonnen er forbeholdt sensor
This column is for external examiner



hvis $x = x_{t+1}$ vil populasjonen gå mot $x^* = x_t = x_{t+1}$ hvis $|F'(x^*)| < 1$
 $|b+a-2x^*| < 1$

populasjonen vil gå mot en likevekt hvis $|b+a-2x^*| < 1$

$$(x^* = p_t = p_{t+1})$$

og $x_{t+1} > x_t$ (mind)